

SIGLE DU COURS : MAT 6115
TITRE DU COURS : Équations différentielles non linéaires
DEVOIR 1
PROFESSEURE : Christiane ROUSSEAU
DATE DE REMISE : Vendredi 27 février 2015

1. On définit un système gradient comme un système

$$\dot{x} = -\text{grad } V(x)$$

où $V(x)$ est une fonction C^∞ définie sur un ouvert U de \mathbb{R}^n .

- a) Montrer que toute valeur propre du linéarisé du système en un point d'équilibre x est réelle. Dans le cas $n = 2$, montrer en particulier que les seuls points singuliers pour lesquels les valeurs propres du linéarisé sont non nulles sont des points de selle et des noeuds.
 - b) Montrer que les trajectoires du système sont perpendiculaires aux courbes de niveau de la fonction V .
 - c) Si $x(t)$ est une solution non constante du système, montrer que $V(x(t))$ est une fonction strictement décroissante de t .
 - d) Soit x_0 un minimum isolé de V . Montrer que x_0 est un point d'équilibre asymptotiquement stable.
 - e) Montrer que le système ne peut avoir de solutions périodiques.
-

2. On considère le système de Lorenz :

$$\begin{aligned}\dot{x} &= \sigma(y - x), \\ \dot{y} &= \rho x - y - xz, \\ \dot{z} &= -\beta z + xy,\end{aligned}$$

où $\sigma, \rho, \beta > 0$. Montrer qu'il existe un ellipsoïde E donné par

$$\rho x^2 + \sigma y^2 + \sigma(z - 2\rho)^2 \leq C < \infty,$$

tel que toutes les solutions pénètrent dans E après un temps fini.

3. Montrer que le système

$$\begin{aligned}\dot{r} &= \begin{cases} r^2 \sin(\frac{1}{r}), & r > 0, \\ 0, & r = 0, \end{cases} \\ \dot{\theta} &= 1\end{aligned}$$

a un équilibre stable à l'origine. Est-il asymptotiquement stable?

4. On considère le système:

$$\begin{aligned}\dot{x} &= y + xy^2 - x^3 + 2xz^4, \\ \dot{y} &= -x - y^3 - 3x^2y + 3yz^4, \\ \dot{z} &= -\frac{5}{2}y^2z^3 - x^2z^3 - \frac{1}{2}z^7,\end{aligned}$$

En choisissant une fonction de Lyapunov convenable montrer que l'origine est globalement asymptotiquement stable. En déduire que l'origine est l'unique point singulier du système.

5. On considère une EDO $\dot{X} = v(X)$ de classe C^1 sur un ouvert $U \subset \mathbb{R}^n$, et son flot Φ^t . Soit D un domaine et $D^t = \Phi^t(D)$ son image par le flot. Soit V^t le volume de D^t .

a) Le volume V^t est donné par l'intégrale multiple $V^t = \int_{D^t} dx_1 \dots dx_n$. Montrer que ce volume vaut

$$V^t = \int_D |\det(D\Phi^t)| dx_1 \dots dx_n.$$

b) En utilisant que $\Phi^t(X) = X + tv(X) = o(t)$, montrer que

$$\left. \frac{dV^t}{dt} \right|_{t=0} = \int_D \operatorname{div}(v) dx.$$

c) En déduire le théorème de Liouville (le premier): "Le flot d'un système hamiltonien préserve le volume", i.e. si Φ^t est le flot d'un système de hamiltonien H , alors $\operatorname{vol}(\Phi^t(D)) = \operatorname{vol}(D)$.

d) Par la question 2., vous savez que toutes les trajectoires rentrent dans un ellipsoïde E compact en un temps fini. On définit l'attracteur du système comme $A = \bigcap_{t>0} \Phi^t(E)$. Déduire de ce qui précède que l'attracteur de Lorenz est de mesure nulle.